#### (19) 日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2003-250915 (P2003-250915A)

(43)公開日 平成15年9月9日(2003.9.9)

(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ		テーマコート*(参考)
A 6 1 N	1/365		A 6 1 N	1/365	4C038
A 6 1 B	5/08		A 6 1 B	5/08	4 C 0 5 3
	5/11			5/10	310A

#### 審査請求 未請求 請求項の数11 OL (全 6 頁)

(21) 出願番号	特顧2002-56776(P2002-56776)	(71)出願人	000153030
			株式会社ジェイ・エム・エス
(22) 出顧日	平成14年3月4日(2002.3.4)		広島県広島市中区加古町12番17号
		(72)発明者	須賀 幾
			埼玉県坂戸市日の出町12-20 ライオンズ
			マンション坂戸駅前908号
		(72)発明者	山下 哲以
			広島県広島市中区加古町12番17号 株式会
			社ジェイ・エム・エス内
		(72)発明者	高野 豊
			広島県広島市中区加古町12番17号 株式会
			社ジェイ・エム・エス内

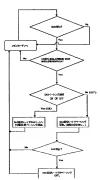
#### (54) 【発明の名称】 睡眠時無呼吸症のためのペースメーカー・システム

#### (57)【要約】

【課題】 無呼吸に伴う悪影響が発生する前 に、レートを高くペーシングをする事により、脳血流の 改善、咖啡頭部の筋肉溶糖改善、覚醒反応等を生ぜし め、睡眠時無呼吸症候群を改善するペースメーカー・シ ステムを提供する。

【解決手段】 

・ 職服時の患者の無呼吸を感知する 無呼吸変知手段と、該惑数手段からの値によって、ペーシング・レートが変更されるように制御する制御装置を 有するペースメーカー・システムであって、前温無呼吸 惑知手段は少なくとも単立時間当たりの無呼吸回数、無 呼吸の離就した時間と含む複数の呼吸に関するするパラ メークを検出するものである。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】睡眠時の患者の無呼吸を感知する無呼吸感 知手段と、該感知手段からの値によって、ペーシング・ レートが変更されるように制御する制御装置を有するペ ースメーカー・システムであって、前記無呼吸感知手段 は少なくとも単位時間当たりの無呼吸回数、無呼吸の維 続した時間を含む複数の呼吸に関するするパラメータ

1

(以下、感知パラメータともいう)を検出するものであ り、また前記制御装置は、患者から検出された前記各感 知パラメータの実測値が、患者に対して予め設定された 10 感知パラメータの各基準値を満たした(超えた)場合 に、ペーシング・レートを変更することを特徴とするペ ースメーカー・システム。

【請求項2】前記制御装置において、前記各感知パラメ ータの実測値が、前記各基準値を満たした(超えた)場 合、設定したレートでペースメーカがペーシングするよ うに、事前に無呼吸時のレートを設定できるものである 請求項1に記載のペースメーカー・システム。

【請求項3】無呼吸を検出した時に移行する前記設定 れる時間を任意に設定できるものである請求項2に記載 のペースメーカー・システム。

【請求項4】無呼吸検出時に移行する設定(ペーシン グ) レートが適用された後、必要に応じて前記設定レー ト、またはその適用時間を適宜変更できるものである請 求項2または3のいずれかに記載のペースメーカー・シ ステム。

【請求項5】前記無呼吸検出時における設定レートによ るペーシングの結果、前記各感知パラメータの実測値 が、前記各基準値より低下した場合、通常のレートに復 30 ら脳への循環時間が延長し、脳血流の低下を引き起こ 元するものである請求項2~4のいずれかの項に記載の ペースメーカー・システム。

【請求項6】前記無呼吸感知手段が、分時換気量 (Minu te Ventilation、以下 MVともいう)を計測するMV センサである請求項1~5のいずれかの項に記載のペー スメーカー・システム。

【請求項7】前記無呼吸感知手段に加えて、患者の体動 を計測することによって、患者が睡眠状態にあることを 感知する睡眠感知手段を備えた請求項1~6のいずれか の項に記載のペースメーカー・システム。

【請求項8】前記睡眠感知手段が、加速度(ACC)或 いは体動(Activity)センサである請求項7に 記載のペースメーカー・システム。

【請求項9】前記制御装置において、前記感知パラメー タの実測値の変動履歴を保存する記憶手段を有する請求 項1~8のいずれかの項に記載のペースメーカー・シス テム.

【請求項10】前記記憶手段において、前記感知パラメ ータの実測値変動に対応して、前記制御装置によって適 のペースメーカー・システム。

【請求項11】前記制御装置において、前記記憶手段に 保存された前記感知パラメータの実測値変動から患者の 呼吸の周期や強弱を認識するアルゴリズムを有し、それ らの認識結果に基づいて、患者の睡眠中の無呼吸時と通 常時とで比較し、基準以上の変異の有無を検出する検出 手段を有する請求項9または10のいずれかの項に記載 のペースメーカー・システム.

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】患者の睡眠時の無呼吸症状を 検知し、徐脈や無呼吸症状に伴う種々の不都合に対応し て、それを改善するためのペースメーカー、またはペー スメーカー・システムに関する。

[0002]

【従来の技術】睡眠時無呼吸症候群 (Sleep Apnea Synd romeであり、以下 SASともいう)を有する患者は、高い 割合で徐脈(洞性徐脈・房室ブロック)を合併している 事が知られている。睡眠時無呼吸症候群は、1晩に30 (ペーシング)レートにおいて、該移行レートの適用さ 20 回以上、或いは1時間当り5回以上の頻度で10秒以上 の無呼吸が生じる症状を定義し、鼻や喉に原因がある

「閉塞型」、大脳、脳幹に器質的、機能的障害がある 「中枢型」、それらの混合である「混合型」の3つの型 に分類される。 【0003】従来のペースメーカでは、呼吸・無呼吸の

有無に関わらず、一定のペーシングレート、或いはセン サーレートでペーシングするアルゴリズムであるが、睡 眠時無呼吸症の場合、そのままのレートでペーシングし てやると、徐脈が更に進行し、心拍数の減少により肺か

す。その結果、更なる無呼吸間隔の延長と酸素鯨和度の 低下が発生するといわれており、特に無呼吸症候群にお いて、上記のアルゴリズムを持つ従来のペーシングシス テムの改善が求められていた。

【0004】このような経緯で、米国特許 第6126611号 や国際公開特許 W001/41868A1号に開示されているよう な無呼吸症患者に対応したベースメーカーが研究されて きた。即ち、睡眠時の無呼吸をセンサによって感知する と、ペーシング・レートを上げて、徐脈や心拍数現象に 40 伴う身体の不具合を改善しようとするものである。

【0005】しかし、上記公報に開示されたものは、無 呼吸を感知する基準値を設定することはできるものの、 ペーシング・レートの設定が固定されたものであり、患 者の症状によって、自在に適応できるものではなかっ た。また、覚醒時の安静状態での呼吸状態と睡眠時の呼 吸状態とを比較する機能が無かった為、閉塞性睡眠時無 呼吸など胸部運動が完全に消失しないタイプの睡眠時無 呼吸に対する対応が困難であった。

【0006】また、従来のペースメーカーには、患者の 用されたペーシング・レートを記憶する請求項9に記載 50 日内変動の再現を目的としてペーシングレートを変更す る機能が備わっているが、これがSASを持つ患者には 好ましくない作用をもたらしていた。つまり、最近のペ ースメーカーには、安静 (睡眠) 時に通常のベーシック レートより低めのペーシングレートになるように設定さ カ 安静時の患者の生理的機能における負担を軽減する 機能が備わっている。その機能は、一般にレストレー ト、ナイトレートドロップ、スリープレート等と言われ ている.

【0007】ところが、SASを有する患者の場合、レス トレート機能によって、ペーシングレートが低下した状 10 態をつくると、無呼吸発生時には、減少している心拍数 がさらに減少することになり、その結果 徐脈の促進、 脳血流への低下、等の様々な問題を引き起こす危険性が ある。従って、SASの患者にレストレート機能を備えた ペースメーカを適用することは少なく、万が一適用する 場合には、細心の注意が必要であった。

[8000]

【発明が解決しようとする課題】従って、本発明の目的 は無呼吸に伴う上記現象 (徐脈、脳血流低下等) が発生 血流の改善、咽喉頭部の筋肉弛緩改善、覚醒反応等を生 ぜしめ、睡眠時無呼吸症候群を改善しようとするもので ある。特に、睡眠時無呼吸を感知した時点でペーシング レートをある一定期間、指定したレートで高めにペーシ ングすることによって、患者の症状に応じた対応を行う 機能を有するペースメーカー、或いはペースメーカー・ システムの提供を目的とする。

## [0009]

【課題を解決するための手段】本発明において、以下の 手段によって上記課題を解決した。即ち、本発明は睡眠 30 に改善することができる。 時の患者の無呼吸を感知する無呼吸感知手段と、該感知 手段からの値によって、ペーシング・レートが変更され るように制御する制御装置を有するペースメーカー・シ ステムであって、前記無呼吸感知手段は少なくとも単位 時間当たりの無呼吸回数、無呼吸の維続した時間を含む 複数の呼吸に関するするパラメータ(以下、感知パラメ ータともいう)を検出するものであり、また前記制御装 置は、患者から検出された前記各感知パラメータの実測 値が、患者に対して予め設定された感知パラメータの各 トを変更することを特徴とするペースメーカー・システ ムである。

【0010】本発明では、睡眠時の無呼吸が患者にとっ て悪影響を及ぼす程度のものである場合に、初めてペー シングレートを増加させて、患者の症状を改善し、それ 以外の軽微なものでは、徒らにペーシングレートを変更 して、安静状態を乱さないようにするものである。 【0011】そして、患者に悪影響を及ぼすか、否かを 判断するために無呼吸感知のためのパラメーターを採用

患者の単位時間当たりの無呼吸回数と、無呼吸が継続さ れた時間の2つを選択した。患者の状態や要因などの種 々の事情を考慮した上で、医師は前記2つの感知パラメ ータにおいて、基準値を設定し、患者から検出した感知 パラメータの実測値が、その基準値を満たした(超え た)場合にペーシングレートを増加(増減)する。 【0012】上記の構成によって、SASとして判断され ないものに関しては無意味なペーシングレートの上昇を 行わず、問題のあるSA (睡眠時無呼吸) のみ検出し、 それに基いてペーシングレートを制御することができ る。その結果、SAによって誘起される症状のみ抑制す ることができる。

[0013] 【発明の実施の形態】また、本発明においては、以下に

記載するような実施形態をとることによって、後述する ような様々な利点や効果を得ることができる。1つの実 施態様として、前記制御装置において、前記各感知パラ メータの実測値が、前記各基準値を満たした(超えた) 場合、設定したレートでペースメーカがペーシングする する前に、レートを高くペーシングをする事により、脳 20 ように、事前に無呼吸時のレートを設定できる前記ペー スメーカー・システムが挙げられる。事前に無呼吸検出 時のペーシングレートを設定することによって、患者の 状況に応じたペーシングを行うことができる。

【0014】別の実施態様として、無呼吸を検出した時 に移行する前記設定 (ペーシング) レートにおいて、該 移行レートの適用される時間を任意に設定できる前記べ ースメーカー・システムがある。無呼吸検出時に適用さ れる増減したペーシングレートを、どのくらいの時間継 続するのか事前に設定することで、患者の症状を効率的

【0015】別の実施態様として、無呼吸検出時に移行 する設定 (ペーシング) レートが適用された後、必要に 応じて前記設定レート、またはその適用時間を適宜変更 できるものである前記ペースメーカー・システムであ る。このような構成とすることにより、万一患者に適合 していないと判った時点で、事前に設定したペーシング レートや適用(継続)時間を変更することが可能とな り、その結果、患者の症状を迅速に改善できる。

【0016】別の実施態様として、前記無呼吸検出時に 基準値を満たした (超えた)場合に、ペーシング・レー 40 おける設定レートによるペーシングの結果、前記各感知 パラメータの実測値が、前記各基準値より低下した場 合、通常のレートに復元するものである前記ペースメー カー・システムである。このような構成とすることによ り、患者の睡眠中の生理的機能に適合した状態にするこ とができる。即ち、患者の症状が改善した時点では、上 早したペーシングレートが元の状態に戻ることによっ て、患者に適応した安静状態とすることができる。

【0017】前記無呼吸感知手段の一例として、前記無 呼吸感知手段が、分時換気量 (Minute Ventilation、以 し、特にその無呼吸感知パラメータとして、少なくとも 50 下 MVともいう)を計測するMVセンサである前記べ

ースメーカー・システムがある。MVセンサを利用する ことで、簡単に且つ確実に無呼吸を感知することが可能 となる。

【0018】さらに確実性を向上するために、前記無呼 吸感知手段に加えて、患者の体動を計測することによっ で、患者が睡眠状態にあることを感知する睡眠感知手段 を備えた前記ペースメーカー・システムとしても良い。 睡眠感知手段の例として、加速度(ACC)センサ或い は体動 (Activity) センサが挙げられる。

【0019】また、別の実施態様として、前記制御装置 10 において、前記感知パラメータの実測値の変動履歴を保 存する記憶手段を有する前記ペースメーカー・システム がある。患者の正常な状態での分時換気量MV(感知パ ラメータ感知手段)の変動を捕らえる事により、無呼吸 の基準値として検出され難い閉塞型無呼吸に対しても、 確実に通常の睡眠状態とは区別し、必要ならば、何らか の対応を取ることで改善が期待できる。

【0020】例えば、前記制御装置において、前記記憶 手段に保存された前記感知パラメータの実測値変動から 患者の呼吸の周期や強弱を認識するアルゴリズムを有 し、それらの認識結果に基づいて、患者の睡眠中の無呼 吸時と通常時とで比較し、基準以上の変異の有無を検出 する検出手段を有する前記ペースメーカー・システムで ある。上記態様をとることによって、MVの変化率から アルゴリズムによって、患者の呼吸の周期・強弱から通 常時であるか、無呼吸にあるか、さらに無呼吸の場合は 閉塞性か、中枢性か等、無呼吸のタイプの違いについて も判断することができる。

【0021】或いは、別の実施態様として、前記記憶手 段において、前記感知パラメータの実測値変動に対応し 30 て、前記劇御装置によって適用されたペーシング・レー トを記憶する前記ペースメーカー・システムがある。例 えば、制御装置が SASセンサーヒストグラム機能を有 し、SAが発生した時間帯と、そのイベント数及びセンシ ング・ペーシングレートをメモリしておく事により、ど の時点でSAS機能の作動の必要性が有ったか、或いは 無かったという確認や、その時点で高ペーシングレート が適用されたことによる治療効果が確認できる。 [0022]

る、本ペースメーカー・システムはSSI(R)、VDD

(R)、DDD(R)等様々なモードの機種に対応可能であ る。また、本システムは上述したSAS患者が被るレス トレート機能による不利益を解消するため、レストレー トをONにした場合、SAS機能は必ずONになるような設定 としておくのが望ましい。しかし、SAS機能は単独と しても使用可能である。

【0023】次に本発明のペースメーカー・システムの 感知手段の構成について、簡単に説明する。体内に植込 まれたリードから胸郭インピーダンスを測定する電気回 50 ンルーチンに入る。

路をペースメーカー本体に内蔵する。(この胸郭インビ ーダンスを測定する電気回路がMVセンサーの一部であ り、無呼吸感知手段となる。)また、MVセンサーヒス トグラムをメモリーする記憶回路をベースメーカー本体 に内蔵する。

【0024】本発明のペースメーカー・システムでは、 既述したように患者の睡眠時無呼吸(SA)を感知した 場合に、予め設定したペーシング・レートに、(同じく 設定した)適用時間だけ自動的に移行する。従来のペー スメーカーでは、固定された高レートに移行するもので あったが、本発明のペースメーカーは問題となる無呼吸 を感知する基準値として、単位時間当りの無呼吸の回数 [SAS検知回数]、及び無呼吸の持続時間 [SAS検 知期間]を設定できるだけでなく、患者に合わせて変更 するペーシングレートの値「SAS設定レート]やその 適用時間 [SASペーシング期間] も設定できるように なっている。

【0025】本願で、SASを検出し、その結果によっ てペーシングレートを変更する機能を便宜的にSAS機 20 能と呼ぶが、本システムにおいて、SAS機能をONに した場合、上記のSAS検知期間、SAS検知回数、SAS設定 レート、SASペーシング期間のパラメーターが設定可能

となる。 【0026】SAS検知回数は、通常1時間当り何回SASを **検知するかを設定するものであり、例えば1時間当り呼** 吸停止が5回(基準値)以上を目安とする。SAS検知期 間は1回のSASが何秒間持続したかを設定するもので、 例えば10秒(基準値)を目安とする。

【0027】SAS設定レートはSAになった時、上述した 少なくとも2つの感知パラメーター (SAS検知期間、SAS 検知回数)が一定の条件を満たした場合にのみ、自動的 に変更される高ペーシングレートの値である。SASペー シング期間は、SAS設定レートでペーシングする期間で ある。また、変更されたペーシングレートを継続、また は中止するため、制御装置にSASモード ON、OFF機能 が設けられている。ONの場合、設定した期間の間SAS設 定レートでペーシングし、OFFの場合、呼吸が回復した 時点でSAS設定レートでのペーシングを解除する。

【0028】SAS検知、SASペーシングに関するフローチ 【実施例】本発明の1つの実施例を以下に簡単に説明す 40 ャートによって、本発明のペースメーカー・システムに よるSAS検知機構、SASペーシング機構を簡単に説 明する。まず、無呼吸感知手段によって、患者の睡眠時 無呼吸 (SA) の有無について、確認がなされる。感知 手段によって、SAを感知しない場合、現状のレートの ままでメインルーチンに入る。一方、癌知手段がSAを 感知した場合、(感知手段は)1時間内に予め設定した 無呼吸時間のSAが、設定した回数検出されたかの確認 を行う。設定した無呼吸時間の、或いは設定した回数の SAが検出されない場合には、現状と同じレートでメイ

【0029】SAが予め設定した基準を満たした場合、 その患者の状況に応じて、(患者のSAS状況には関係。 なく)一定期間高いレート(SAS設定レート)でペー シングを行うモードにするか、歳いは患者のSAS状況 に応じて、ペーシングレートを変更するモードにするか の選択を行う。ここで、SASペーシング期間をONに して、その難検期間を1分間、SAS設定レートを90 回/分と設定してやると、その高レートのまま 1分間 ペーシングを用う

【0030】反対にSASペーシング期間をOFFにするモードを選択し、SAS設定レートを90回/分と設定してやると、販売まずはその高ルートのませつングを行う。そして、密知手段がSA(SAS)を密知している期間はそのままの高レードでのペーシングを維持しつつ、メインルーチンにスる。しかし、密知手段が)SASが停止したとの難診ができた時点で、SAS設定レート(高レート)でのペーシングはOFFになる。そして、適密の低レートに戻った状態でメインルーチンに入る。

## [0031]

(5)

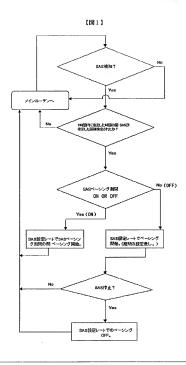
【発明の効果】本発明のペースメーカー・システムによって、以下に記載するような様々な効果を得ることができる。

- 1. 患者の状況に応じて、適応したペーシングレートと 時間を設定することができ、各患者に対して効率的に且 つ確実にSASによる症状を改善できる。
- - 3. 特定の実施態機を取ることによって、SASへの対応の必要性、対応の必要な時点、治療効果が確認できる。

## 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のペースメーカー・システムによるSA S検知、およびSASペーシングの機構を説明するフロ ーチャート。

## 20 【符号の説明】



フロントページの続き

Fターム(参考) 4CO38 SSO9 SV01 VA04 VB31 VB33 VC20

4C053 KK04 KK07